

УДК 519.72

КЛАСС СИСТЕМ ОРТОГОНАЛЬНЫХ ФУНКЦИЙ ХААРА,  
ПОСТРОЕННЫХ НА БАЗЕ МОДИФИЦИРОВАННЫХ  
КОМПЛЕКСНЫХ ФУНКЦИЙ РАДЕМАХЕРА

Г. Г. Арунянц, М. Л. Казарян

Вводится и исследуется новый класс ортогональных функций Хаара. Строится алгоритм быстрых ортогональных преобразований и оцениваются вычислительные затраты. Для введенного класса функций рассматривается преобразование Карунена — Лозва.

Вопросы обработки сигналов-изображений остаются в центре внимания специалистов различных специальностей. Изображения выступают и как результат, и как объект исследований в физике, космонавтике, метеорологии, криминалистике и многих других областях науки и техники. Кроме того, системы обработки изображений в настоящее время используются для решения многих прикладных задач. Одним из наиболее полезных средств цифровой обработки сигналов является аппарат быстрых ортогональных преобразований (БОП). Особенный интерес представляют функции Уолша, Хаара, Радемахера. В опубликованной в 1910 г. работе венгерского математика А. Хаара впервые были определены функции Хаара и исследованы некоторые важные свойства рядов Хаара. Наиболее замечательным из этих свойств является равномерная сходимость ряда Фурье непрерывной функции по системе Хаара к самой функции. В дальнейшем были введены системы функций Радемахера (1922 г.) и Уолша (1923 г.). Система Хаара оказалась полезной при решении некоторых актуальных вопросов общей теории ортогональных рядов. Многие принципиальные результаты в этой области принадлежат советским математикам С. В. Бочкареву, Н. Я. Виленкину, В. А. Талалаю, Ф. Г. Арутюняну, П. Л. Ульянову и др. [4]. Первые практические применения систем Уолша и Хаара относятся к области связи. Благодаря работам Х. Хармута функции Уолша вошли в технику телевидения. Им же, на основе упомянутых систем, построена теория секвентного анализа. Важнейшие приложения функции Хаара нашли в практике обработки изображений для эффективного кодирования и сокращения избыточности, фильтрации. Система функций Хаара не обладает некоторыми положительными свойствами тригонометрических функций, но имеет преимущества, делающие ее применение более выгодным. Например, при сжатии изображений система Хаара выделяется: простотой реализации; быстротой вычисления частичных сумм ряда ( $2(N-1)$  операций вместо  $N^2$  операций, где  $N$  обычно имеет порядок  $10^8-10^{12}$ ); сравнительно небольшой мощностью процессоров, реализующих быстрое преобразование Хаара.

Построим систему функций со следующими параметрами [1, 2]:  $N = 2^n$  — количество функций и количество отсчетов каждой функции, где  $n = 1, 2, \dots$ ;  $r$  — номер системы

функций в классе,  $r = 0, 1, \dots, (n - 1)$ . Для построения системы используются  $n$  вспомогательных функций, которые назовем модифицированными функциями Радемахера (МФР)

$$R(k, x) = e^{j\pi 2^{-r} [2^{k+r-n} x + a_k]}, \quad (1)$$

где  $k$  — номер МФР ( $k = 1, 2, \dots, n$ );  $x$  — номер отсчета функции,  $x = 0, 1, \dots, N - 1$ ;  $a_k$  — коэффициент сдвига функции, квадратные скобки означают операцию взятия целой части числа. Перечислим некоторые свойства этих функций.

Если переменная пробегает значения  $0, 1, \dots, N - 1$ , то фаза функции  $R(k, x)$  меняется скачками на  $\pi 2^{-r}$  через интервал  $2^{n-k-r}$ . Вследствие цикличности фазы, функция  $R(k, x)$  является периодической с периодом  $T = 2^{n-k+1}$ . На интервале определения функции  $N$  укладывается  $2^{k-1}$  периодов. Построим систему дискретных ортогональных функций, образованных на базе функций Радемахера, используя преобразования Хаара. Система дискретных модифицированных функций Хаара имеет следующий вид:

$$H(k, x) = \frac{2^{\frac{m_c}{2}}}{\sqrt{N}} R(m_c + 1, x) \cdot \text{rect} \left( \frac{x}{N} \cdot 2^{m_c} - (k) \bmod 2^{m_c} \right), \quad (2)$$

где  $n = 1, 2, \dots$ ;  $r = 0, 1, \dots, n - 1$ ;  $N = 2^n$ ;  $k = 1, 2, \dots, n$ ;  $x = 0, \dots, N - 1$ ;  $m_c$  — номер старшего ненулевого разряда в двоичном представлении  $k$ ;  $(k) \bmod 2^{m_c}$  — величина  $k$  по модулю  $2^{m_c}$ ;  $\text{rect}(x) = \begin{cases} 1, & \text{если } 0 < x < 1, \\ 0, & \text{в противном случае.} \end{cases}$

Приведем в качестве примера матрицу  $H(k, x)$  третьего порядка, т. е.  $N = 2^3$ ;  $a_k = 0$ ;  $r = 1$ ;

$$H(k, x) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & j & j & -1 & -1 & -j & -j \\ \sqrt{2} & \sqrt{2}j & -\sqrt{2} & -\sqrt{2}j & \sqrt{2} & \sqrt{2}j & -\sqrt{2} & -\sqrt{2}j \\ 2 & -2 & & & & & & \\ & & 2 & -2 & & & & \\ & & & & 2 & -2 & & \\ & & & & & & 2 & -2 \end{pmatrix}.$$

Рассмотрим основные свойства модифицированной системы Хаара. Для этого дополнительно определим модифицированную систему Радемахера для непрерывного и дискретного случаев

$$R1(k, x) = e^{j\pi 2^{-r} [2^{k+r+1} x + a_{k+1}]}, \quad (3)$$

где  $n = 1, 2, \dots$ ;  $r = 0, 1, \dots, n - 1$ ;  $k = 1, \dots, n$ ;  $x = 0, \dots, N - 1$ ;  $N = 2^n$ .

Дискретная модифицированная система Радемахера имеет вид:

$$R(k, x) = R1 \left( k, \frac{x}{2^n} \right). \quad (4)$$

Рассмотрим некоторые свойства функции  $R1(k, x)$ .

**1.**  $|R1(k, x)| = 1$ .

◁ Действительно,

$$\begin{aligned} \left| \exp \left( \frac{\pi i}{2^r} \left[ 2^{k+1+r} \cdot x + a_{k+1} \right] \right) \right| &= \left| \cos \left( \frac{\pi}{2^r} \cdot \left[ 2^{k+1+r} \cdot x + a_{k+1} \right] \right) \right. \\ &\quad \left. + i \sin \left( \frac{\pi}{2^r} \cdot \left[ 2^{k+1+r} \cdot x + a_{k+1} \right] \right) \right| = 1. \quad \triangleright \end{aligned}$$

2. Справедливы следующие равенства:

а)  $R1\left(k, x + \frac{1}{2^p}\right) = R1(k, x)$ , где  $p \leq k$ ;   б)  $\sum_{j=0}^1 R1\left(k, x + \frac{j}{2^{k+1}}\right) = 0$ .

◁ Рассмотрим следующие случаи: а) Пусть  $p \leq k$ .

$$\begin{aligned} R1\left(k, x + \frac{1}{2^p}\right) &= \exp\left(\frac{\pi i}{2^r} \left[2^{k+1+r} \cdot \left(x + \frac{1}{2^p}\right) + a_{k+1}\right]\right) \\ &= \exp\left(\frac{\pi i}{2^r} \times \left[2^{k+1+r} x + a_{k+1}\right] + \frac{2^{k+1+r} \cdot \pi i}{2^r 2^p}\right) \\ &= \exp\left(\frac{\pi i}{2^r} \left[2^{k+1+r} \cdot x + a_{k+1}\right]\right) \cdot \exp\left(2^{k-p} \times 2\pi i\right) = R1(k, x). \end{aligned}$$

б)  $\sum_{j=0}^1 R1\left(k, x + \frac{j}{2^{k+1}}\right) = 0$ .

$$\begin{aligned} \sum_{j=0}^1 R1\left(k, x + \frac{j}{2^{k+1}}\right) &= \sum_{j=0}^1 \exp\left(\frac{\pi i}{2^r} \left[2^{k+1+r} \cdot \left(x + \frac{j}{2^{k+1}}\right) + a_{k+1}\right]\right) \\ &= \sum_{j=0}^1 \exp\left(\frac{\pi i}{2^r} \left[2^{k+1+r} \cdot x + a_{k+1}\right] + \frac{\pi i}{2^r} \cdot \frac{2^{k+1+r} \cdot j}{2^{k+1}}\right) R1(k, x) \cdot \sum_{j=0}^1 \exp(\pi i \cdot j) = 0. \quad \triangleright \end{aligned}$$

3. Если  $k \leq k_n < k_{n-1} < \dots < k_1$ , а  $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$  принимают значения 1 или  $-1$ , то

$$\int_0^1 R_1^{\varepsilon_1}(k_1, x) \cdot R_1^{\varepsilon_2}(k_2, x) \cdot \dots \cdot R_1^{\varepsilon_n}(k_n, x) dx = 0.$$

◁ На основании того, что:

$$\begin{aligned} &\int_0^1 R1^{\varepsilon_1}(k_1, x) R1^{\varepsilon_2}(k_2, x) \dots R1^{\varepsilon_n}(k_n, x) dx \\ &= \sum_{l=0}^{2^{k_n}-1} \sum_{j=0}^1 \int_{\frac{l}{2^{k_n} + \frac{j}{2^{k_n+1}}}}^{\frac{l}{2^{k_n}} + \frac{j+1}{2^{k_n+1}}} R1(k_1, x) \dots R1(k_n, x) dx \\ &= \sum_{l=0}^{2^{k_n}-1} \int_{\frac{l}{2^{k_n}}}^{\frac{l}{2^{k_n}} + \frac{1}{2^{k_n+1}}} \sum_{j=0}^1 R1^{\varepsilon_1}\left(k_1, x + \frac{j}{2^{k_n+1}}\right) \dots R1^{\varepsilon_1}\left(k_n, x + \frac{j}{2^{k_n+1}}\right) \\ &= \sum_{l=0}^{2^{k_n}-1} \int_{\frac{l}{2^{k_n}}}^{\frac{l}{2^{k_n}} + \frac{1}{2^{k_n+1}}} R1^{\varepsilon_1}(k_1, x) \cdot R1^{\varepsilon_{n-1}}(k_{n-1}, x) \sum_{j=0}^1 R1^{\varepsilon_n}\left(k_n, x + \frac{j}{2^{k_n+1}}\right) dx. \end{aligned}$$

Используя предыдущие свойства, получаем, что последняя сумма равна

$$\sum_{l=0}^{2^{k_n}-1} \int_{\frac{l}{2^{k_n}}}^{\frac{l}{2^{k_n}} + \frac{1}{2^{k_n+1}}} R1^{\varepsilon_1}(k_1, x) \dots R1^{\varepsilon_{n-1}}(k_{n-1}, x) \sum_{j=0}^1 R1^{\varepsilon_n}\left(k_n, x + \frac{j}{2^{k_n+1}}\right) dx = 0. \quad \triangleright$$

Из свойств 1 и 3 получаем, что  $\{R1(k, x)_{k=0}^{\infty}\}$  — ортонормальная система.

Модифицированная система Хаара для непрерывного случая имеет вид:

$$H1(k, x) = 2^{\frac{m_c}{2}} R1(m_c + 1, x) \cdot \text{rect}(x \cdot 2^{m_c} - (k) \bmod 2^{m_c}), \quad (5)$$

где  $n = 1, 2, \dots$ ;  $r = 0, 1, \dots, n - 1$ ;  $k = 1, 2, \dots, n$ ;  $x = 0, \dots, N - 1$ ;  $m_c$  — номер старшего ненулевого разряда в двоичном представлении  $k$ ;  $(k) \bmod 2^{m_c}$  — величина  $k$  по модулю  $2^{m_c}$ ;

Дискретная модифицированная система Хаара определяется следующим образом:

$$H(k, x) = H1\left(k, \frac{x}{2^n}\right). \quad (6)$$

Введенная система обладает следующими свойствами:

1. Система функций ортонормирована:

$$\int_0^1 H1(k, x)H1(p, x) dx = \begin{cases} 0, & p \neq k, \\ 1, & p = k. \end{cases}$$

◁ Пусть  $p = k$ ,

$$\int_0^1 H1^2(k, x) dx = 2^{m_c} \int_{\frac{1}{2^{m_c}}(k) \bmod 2^{m_c}}^{\frac{1}{2^{m_c}}((k) \bmod 2^{m_c} + 1)} 1 \cdot 1 dx = 1,$$

так как  $R1^2(m_c + 1, x) = 1$ ,

$$\text{rect}(x \cdot 2^{m_c} - (k) \bmod 2^{m_c}) = 1, \text{ если } 0 \leq x \cdot 2^{m_c} - (k) \bmod 2^{m_c} < 1,$$

то

$$\frac{1}{2^{m_c}}(k) \bmod 2^{m_c} \leq x < \frac{1}{2^{m_c}}((k) \bmod 2^{m_c} + 1).$$

Пусть  $p \neq k$ ,  $p > k$ ;

$$\begin{aligned} \int_0^1 H1(k, x)H1(p, x) dx &= \int_0^1 2^{\frac{m_c}{2}} R1_{m_c+1}(x) \cdot \text{rect}(x2^{m_c} - (k) \bmod 2^{m_c}) \\ &\times 2^{\frac{m_c}{2}} R1_{m_c+1}(x) \cdot \text{rect}(x2^{m_c} - (p) \bmod 2^{m_c}) dx = 0. \quad \triangleright \end{aligned}$$

2. Функции  $H(k, x)$  принимают только  $n_\Phi = r$  значений: учитывая вид функции  $R1(k, x)$ , а также вид функции  $H(l, x)$ , можно сделать следующий вывод: функции  $H1(k, x)$  принимают следующие  $n_\Phi = r$  значений

$$2^{\frac{m_c}{2}} \exp(\pi i \cdot 2^{-r}) \cdot \text{rect}(2^{n-r-1} - (l) \bmod 2^{m_c}).$$

3. Функции  $H(l, x)$  при  $l = 0$ ,  $a_l = 0$  совпадают с МФР.

$$\begin{aligned} H(0, x) &= 2^0 \cdot \exp(\pi i 2^{-r} [2^{1+r-n} \cdot x + 0]) \cdot \text{rect}(x2^0 - (0) \bmod (2^0)) \\ &= \exp(\pi i 2^{-r} [2^{1+r-n} x]) = R(1, x). \end{aligned}$$

4. В общем случае система немультимпликативна, так как результат поэлементного произведения двух строк матрицы не всегда является элементом строки той же матрицы.

5. При  $n_\Phi = 0, a_k = 0$ , где  $k = 1, 2, \dots, n$ , система функций совпадает с системой функций Хаара, так как  $R(k, x)$  при  $r = 0$  является действительной и совпадает с  $R1(k, x)$ .

6. Матрица  $H(l, x)$  несимметрична, так как  $H(p, x) \neq H(x, p)$ .

Исследуем введенную систему модифицированных функций Хаара на близость к системе ДЭФ (дискретных экспоненциальных функций [2]). Рассмотрим следующую функцию:

$$\rho_{pq} = \frac{1}{N} \left| \sum_{x=0}^{N-1} H(p, x) \overline{\text{def}(q, x)} \right|, \quad \rho_{pq} \leq 1. \quad (7)$$

Здесь  $q = 0, \dots, N-1$  — номер функции ДЭФ,  $\text{def}(q, x)$  — это произвольная функция ДЭФ. Возьмем в качестве показателя близости  $H(p, x)$  к системе функций ДЭФ величину  $\rho_{p \max}$  — максимальное по  $q$  значение  $\rho_{pq}$ .  $\rho_{p \max}$  это модуль нормированного скалярного произведения вектора функции  $H(p, x)$  и вектора ближайшей функции ДЭФ, а  $\rho_{p \max}^2$  — это доля энергии функции  $H(p, x)$ , содержащаяся в максимальном спектральном компоненте ее дискретного спектра. В качестве показателей близости системы  $H(p, x)$  к системе функций ДЭФ примем  $\rho_{\text{ск}}$  — среднеквадратическое значение  $\rho_{p \max}$ , а также  $\rho_{\min}$  — минимальное по  $p$  значение  $\rho_{p \max}$ . Чем больше значение показателей  $\rho_{\text{ск}}, \rho_{\min}$ , тем точнее можно разделять преобразуемые дискретные сигналы на узкополосные составляющие и, следовательно, тем лучше частотно-избирательные свойства системы функций  $H(p, x)$ .

Приведем расчеты для двух вариантов системы при  $a_k = 0; a_k = 0.5$ .

Рассмотрим различные значения  $N, n_\Phi$  и соответствующие им значения  $\rho_{\text{ск}}, \rho_{\min}$ . Результаты приведены в таблице 1.

Таблица 1

$n_\Phi$	Вариант системы	показатель	N=4	N=8	N=16
0	I	$\rho_{\min}$	0.707	0.5	0.177
	I	$\rho_{\text{ск}}$	0.3558	0.3205	0.2454
	II	$\rho_{\min}$	0.0238	0.5	0.177
	II	$\rho_{\text{ск}}$	0.3558	0.3355	0.2417
1	I	$\rho_{\min}$	0.707	0.5	0.177
	I	$\rho_{\text{ск}}$	0.4464	0.4392	0.3768
	II	$\rho_{\min}$	0.707	0.5	0.177
	II	$\rho_{\text{ск}}$	0.4464	0.4392	0.3768
2	I	$\rho_{\min}$		0.5	0.177
	I	$\rho_{\text{ск}}$		0.4392	0.3768
	II	$\rho_{\min}$		0.5	0.177
	II	$\rho_{\text{ск}}$		0.4392	0.3768
3	I	$\rho_{\min}$			0.177
	I	$\rho_{\text{ск}}$			0.3768
	II	$\rho_{\min}$			0
	II	$\rho_{\text{ск}}$			0.3768

Избирательные свойства обоих вариантов системы ухудшаются с увеличением  $N$  и с уменьшением  $n_\Phi$ . При  $n_\Phi \neq 0$  оба варианта системы равноценны. При  $n_\Phi = 0$  вариант обладает лучшими частотно-избирательными свойствами.

Построим для введенной системы функций алгоритм быстрого преобразования. Целесообразность БОП при обработке сигналов в целом обосновывается тем, что БОП обладают рядом желательных свойств для обработки сигналов-изображений (независимостью обработки строк и столбцов при двумерной обработке, линейностью операций над данными, инвариантностью к сдвигу и др.). За последние несколько десятилетий опубликованы обзорные статьи и монографии по синтезу ортогональных преобразований, анализу отдельных свойств БОП, по отдельным вопросам приложения БОП в обработке сигналов по реализации алгоритмов БОП [1, 2].

Для практического применения введенного ДПФ важно наличие способа его быстрого вычисления — алгоритма быстрого преобразования. Основным критерием алгоритма при его реализации на ЭВМ является число арифметических операций. Основная идея быстрого вычисления ДОП состоит в разложении матрицы преобразования в произведение слабозаполненных матриц. Это, так называемая, факторизация матриц, из-за чего достигается уменьшение числа арифметических операций необходимых для вычисления ДОП. Начиная с 1965 г., с опубликования Кули и Тьюки [1] алгоритма БПФ, были получены многочисленные алгоритмы как быстрого преобразования Фурье, так и других ортогональных преобразований. Объектом нашего изучения будет введенный класс ортогональных преобразований Хаара. Рассмотрим прямое и обратное преобразования в системе  $H(p, x)$ , определяемые выражениями:

$$Y = HZ, \quad Z = \frac{1}{N} \overline{H} Y, \tag{8}$$

где  $Y$  — вектор-столбец отсчетов  $Y(x)$  преобразуемого сигнала,  $Z$  — вектор-столбец спектральных коэффициентов  $Z(p)$  сигнала в системе  $H(p, x)$ .

Быстрое прямое преобразование вычисляется итерационно:

$$Y_0 = Y, \quad Y_m = H_m Y_{m-1} \quad \text{при } m = 1, 2, \dots, n,$$

где  $Y_m$  — вектор-столбец промежуточных коэффициентов  $Y_m(x)$  прямого преобразования;  $m$  — номер итерации. Быстрое обратное преобразование вычисляется аналогично:

$$Z_0 = Z, \quad Y_m = \frac{1}{N} Z_n, \quad Z_m = \overline{H}_m Z_{m-1} \quad \text{при } m = 1, \dots, n,$$

где  $Z_m$  — вектор-столбец промежуточных коэффициентов  $Z_m(p)$ . Здесь  $H_m$  слабозаполненная матрица, причем  $H = \prod_{i=0}^{n-1} \sum_{i=0}^{n-1} H_i$ . Рассмотрим процесс факторизации. Пусть дана матрица Хаара порядка  $n = 3$

$$\text{HAR}_{2^3} = \left| \begin{array}{cccccccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ \hline 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ \hline \sqrt{2} & \sqrt{2} & \sqrt{2} & \sqrt{2} & & & & \\ \hline & & & & \sqrt{2} & \sqrt{2} & \sqrt{2} & \sqrt{2} \\ \hline 2 & -2 & & & & & & \\ & & 2 & -2 & & & & \\ & & & & 2 & -2 & & \\ & & & & & & 2 & -2 \end{array} \right|. \tag{9}$$

Матрицы Хаара могут быть представлены в виде суммы кронекеровских произведений. Действительно, матрицы Хаара  $n$ -го порядка могут быть разбиты на  $(n + 1)$  подматрицу кронекеровского типа в соответствии с номером старшего, равного единице разряда, номера строки, как показано в (9) штриховыми линиями. Определим следующие элементы функции:

$$V_2^0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}; \quad V_2^1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}; \quad U_2^0 = [1 \ 1]; \quad I_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

С помощью кронекеровских произведений этих элементарных функций матрица обобщенного преобразования Хаара может быть записана следующим образом [3]:

$$H(p, x) = \sum_{i=0}^n \left(2^{\frac{i-1}{2}}\right)^{\bar{\sigma}_i} \cdot \left(V_2^{(0)}\right)^{[n-i]} \otimes \left[e^{j\pi 2^{-r}[2^{i+r-n} \cdot x + a_i]}\right] \cdot V_2^1 \otimes (I_2)^{[i-1]} \otimes U_2^0 \Big]^{\bar{\delta}_i} \otimes (U_2^0)^{[n-i]},$$

$$\text{где } \bar{\delta}_i = \begin{cases} 0, & i = 0, \\ 1, & i \neq 0. \end{cases}$$

Представим  $H(p, x)$  в виде произведения слабозаполненных матриц. Обозначим  $D_{2^n}^{H(p,x)} = 1 \oplus \bigoplus_{i=0}^{n-1} 2^{\frac{i}{2}} \cdot I_{2^i}$ , где  $\oplus$  — знак прямой суммы,  $\bigoplus_{i=0}^{n-1}$  — знак прямой суммы  $n$  матриц. Тогда

$$H(p, x) = D_{2^n}^{H(p,x)} \sum_{i=0}^n \left(V_2^{(0)}\right)^{[n-i]} \otimes \left[e^{j\pi 2^{-r}[2^{i+r-n} \cdot x + a_i]}\right] \cdot V_2^1 \otimes (I_2)^{[i-1]} \otimes U_2^0 \Big]^{\bar{\delta}_i} \otimes (U_2^0)^{[n-i]};$$

$$H(p, x) = D_{2^n}^{H(p,x)} \cdot \overline{H(p, x)}.$$

Обозначим  $b_i = e^{j\pi 2^{-r}[2^{i+r-n} \cdot x + a_i]}$ . Выделим слагаемое с номером  $i = n$ :

$$\begin{aligned} \overline{H(2^n, x)} &= V_2^0 \otimes \left[ \sum_{i=0}^{n-1} (V_2^0)^{[n-1-i]} \otimes \left(b_i \cdot V_2^1 \otimes (I_2)^{[i-1]} \otimes U_2^0\right)^{\bar{\delta}_i} \otimes (U_2^0)^{[n-1-i]} \right] \\ &\otimes U_2^0 + b_n \cdot V_2^1 \otimes (I_2)^{[n-1]} \otimes U_2^0 = \left[ \frac{\overline{H(2^{n-1}, x)} \otimes U_2^0}{b_n \cdot (I_2)^{[n-1]} \otimes U_2^0} \right]. \end{aligned}$$

Так как  $I_2^{[n-1]} = I_{2^{n-1}}$ , то справедлива следующая теорема:

**Теорема 1.** Если  $M = M_{r,s}^{(1)} \otimes M_{q,p}^{(2)}$ , то  $M = \left(M_{r,s}^{(1)} \otimes I_q\right) \left(I_s \otimes M_{q,p}^{(2)}\right)$ . Поэтому

$$\overline{H(2^n, x)} = \left[ \frac{H(2^{n-1}, x)(I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0)}{b_n I_{2^{n-1}} (I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0)} \right] = \left[ \frac{H(2^{n-1}, x)(I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0)}{I_{2^{n-1}} (b_n I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0)} \right].$$

Воспользуемся следующей теоремой из [3]:

**Теорема 2.** Известно, что, если  $M = \left[ \begin{matrix} M_{r,s}^{(1)} & M_{s,q}^{(2)} \\ M_{u,v}^{(3)} & M_{v,q}^{(4)} \end{matrix} \right]$ , то  $M = \left[ M_{r,s}^{(1)} \oplus M_{u,v}^{(3)} \right] \cdot \left[ \begin{matrix} M_{s,q}^{(2)} \\ M_{v,q}^{(4)} \end{matrix} \right]$ .

Применив ее к предыдущей формуле, получим:

$$\overline{H(2^n, x)} = \left[ \overline{H(2^{n-1}, x)} \oplus I_{2^{n-1}} \right] \cdot \left[ \begin{matrix} I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0 \\ b_n \cdot I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0 \end{matrix} \right].$$

Эта формула является рекуррентным выражением обобщенных матриц Хаара. Выразим  $\overline{H(2^{n-1}, x)}$  через  $\overline{H(2^{n-2}, x)}$ :

$$\begin{aligned}\overline{H(2^n, x)} &= \left[ \left[ \overline{H(2^{n-2}, x)} \oplus I_{2^{n-2}} \right] \cdot \left[ \frac{I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0}{b_{n-1} I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-1}} \right] \cdot \left[ \frac{I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0}{b_n I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0} \right] \\ &= \left[ \left[ \overline{H(2^{n-2}, x)} \oplus I_{2^{n-2}} \right] \left[ \frac{I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0}{b_{n-1} I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-1}} I_{2^{n-1}} \right] \left[ \frac{I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0}{b_n I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0} \right];\end{aligned}$$

$$\overline{H(2^n, x)} = \left[ \left[ \overline{H(2^{n-2}, x)} \oplus I_{2^{n-2}} \oplus I_{2^{n-1}} \right] \cdot \left[ \frac{I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0}{b_{n-1} I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-1}} \right] \cdot \left[ \frac{I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0}{b_n I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0} \right].$$

Выше было использовано свойство прямой суммы матриц:

$$A_1 A_2 \dots A_n \oplus B_1 B_2 \dots B_n = (A_1 \oplus B_1)(A_2 \oplus B_2) \dots (A_n \oplus B_n).$$

Следовательно,

$$I_{2^{n-2}} \oplus I_{2^{n-1}} = I_{2^{n-2}+2^{n-1}} = I_{3 \cdot 2^{n-2}},$$

$$\overline{H(2^n, x)} = \left[ \overline{H(2^{n-2}, x)} \oplus I_{3 \cdot 2^{n-2}} \right] \cdot \left[ \left[ \frac{I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0}{b_{n-1} I_{2^{n-2}} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-1}} \right] \cdot \left[ \frac{I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0}{b_n I_{2^{n-1}} \otimes U_2^0} \right].$$

Продолжая этот процесс, окончательно получим

$$H(p, x) = D_{2^n}^{H(p, x)} \prod_{i=0}^{n-1} \left[ \left[ \frac{I_{2^i} \otimes U_2^0}{b_{i+1} I_{2^i} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-2^{i+1}}} \right].$$

Таким образом, обобщенная матрица Хаара представлена в виде произведения  $n$  слабозаполненных матриц. В каждой  $i$ -ой матрице такого произведения  $2^{i+1}$  строк с только двумя отличными от нуля элементами и  $2^n - 2^{i+1}$  строк с только одним не равным 0 элементом. Поэтому умножение матрицы-столбца на такую матрицу требует  $2^{i+1}$  операций сложения и вычитания. Общее число операций сложения-вычитания:

$$N_{\text{сл.}} = \sum_{i=0}^{n-1} 2^{i+1} = 2 \cdot (2^n - 1).$$

Умножение на  $D_{2^n}^{H(p, x)}$  требует  $2^n$  операций умножения. Для наглядности алгоритма быстрого преобразования представим его в виде графа на рис. 1, где  $n = 3$ .

Обратное преобразование обобщенной функции Хаара можно представить как произведение матрицы Хаара на матрицу-столбец:  $H(p, x)^{-1} = \overline{H(p, x)}^T$ ; так как  $(M_1 M_2 \dots M_n)^T = M_n^T M_{n-1}^T \dots M_2^T M_1^T$ , а  $(A_1 \oplus A_2 \oplus \dots \oplus A_n)^T = A_1^T \oplus A_2^T \oplus \dots \oplus A_n^T$ , то

$$H(p, x)^{-1} = D_{2^n}^{H(p, x)} \prod_{i=0}^{n-1} \left[ \left[ \frac{I_2^{n-1-i} \otimes U_2^0}{b_{n-i-2} I_{2^{n-1-i}} \otimes U_2^0} \right] \oplus I_{2^{n-2^{i+1}}} \right].$$



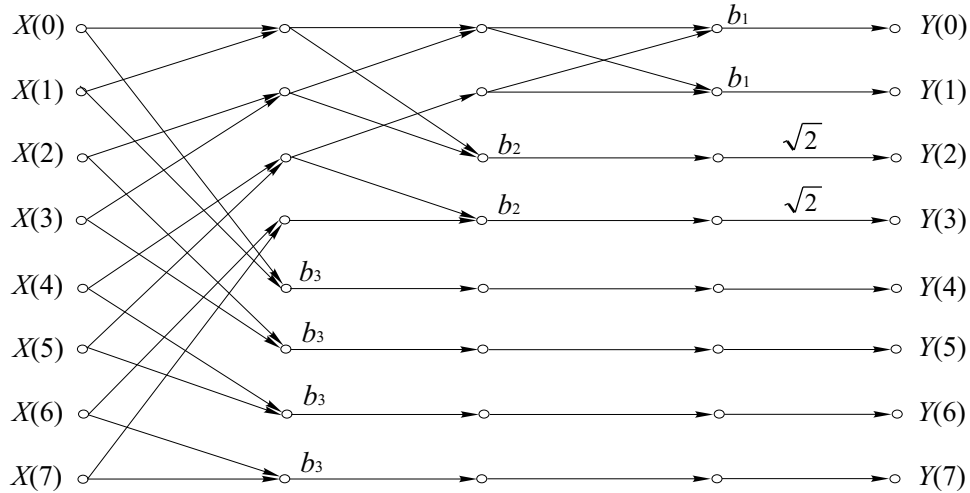


Рис. 1.

Как известно, среди всех линейных ортогональных преобразований оптимальным в смысле наименьшего значения среднеквадратической ошибки является преобразование по собственным векторам ковариационной матрицы данных и ПКЛ (преобразования Карунена — Лоэва). ПКЛ — единственное унитарное преобразование, в котором достигается полная декорреляция обрабатываемого сигнала. В связи с этим возникает вопрос определения процесса, для которого заданное преобразование (в данном случае преобразование введенных модифицированных функций Хаара) является преобразованием Карунена — Лоэва. Пусть  $f_N$  — случайный сигнал с ковариационной матрицей  $K_N : K_N = \frac{1}{N} R_N R_N^T$ ;  $R_N = \sqrt{N} H_N \Lambda_N^{1/2} M_N$ , где  $M_N$  — матрица Уолша — Адамара порядка  $N$ , т. е.  $m_{t,j} = (-1)^{\sum_{i=0}^{p-1} k_i j_i}$ ,  $t = 1, \dots, N$ ,  $(t_0, \dots, t_{p-1})$  и  $(j_0, \dots, j_{p-1})$  — двоичные представления чисел  $t - 1$  и  $j - 1$  соответственно. Тогда справедливы равенства

$$K_N H_N = H_N \Lambda_N, \quad \Lambda_N = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_N).$$

### Литература

1. Ахмед Н., Рао К. Р. Ортогональные преобразования при обработке цифровых сигналов.—М.: Связь, 1980.—248 с.
2. Дагман Э. П., Кухарев Г. А. Быстрые дискретные ортогональные преобразования.—Новосибирск: Наука, 1983.—232 с.
3. Ярославский Л. П. Цифровая обработка сигналов в оптике и голографии. Введение в цифровую оптику—М.: Радио и связь, 1987.—312 с.
4. Голубов Б. И. Ряды по системе Хаара // Итоги науки и техники. Мат. анализ.—М.: 1971.—С. 109–146.

Статья поступила 23 июля 2002 г.

Арунянц Геннадий Георгиевич, д. т. н., профессор  
г. Владикавказ, Владикавказский научный центр РАН  
E-mail: surc99@mail.ru

Казарян Мариетта Левоновна, к. ф.-м. н.  
г. Владикавказ, Северо-Осетинский госуниверситет  
E-mail: mariettak@alanianet.ru